SEER 仙工智能

让智能机器人没有门槛



轮式人形运动控制器

SRC-4100

轮式人形机器人全身运动控制器

多核强芯，算力跃升

多核处理器，算力大幅提升；运动控制、感知、规划多任务并行不卡顿。

4 路 GMSL2 视觉接口，原生多目感知

4 路 GMSL2 接口，多摄像头接入；低延迟高带宽，满足多目视觉、深度感知。

人形机器人专用"小脑"，全身控制

人形机器人运动"小脑"；全身运动控制，步态自然；高实时、响应快。

工业级硬件架构，稳定可靠

工业级设计，稳定可靠；隔离电源，48 V 直供；断电保护，掉电自动接管。

全场景自主导航，灵活适应

增强版 3D SLAM，自由导航，无需路标；360 度无死角避障。

丰富接口生态，开发便捷

EtherCAT / CAN FD 接口，对接主流伺服/传感器；兼容 RoboShop、RMS；灵活网络管理，释放算力。

SEER 仙工智能

● 标配 ○ 选配		
	产品型号	SRC-4100
	产品名称	轮式人形运动控制器
基本参数	重量	1.66 kg
	长 x 宽 x 高	226 × 128 × 74 mm
功能安全	安全完整性等级	-
	安全性能等级	-
数字输入输出	Power DO	2路（单路带载 24 V / 1 A）
	DO	8 路（400 mA）
	DI	11 路（NPN）
总线接口	CAN	2 路 CAN FD
	RS485	3 路
	电池通讯接口	1 路 RS485
	EtherCAT	1 路
	Sin / Cos 编码器接口	-
	GMSL	MiniFakra GMSL2*4
网络接口	以太网	6路千兆+1 路百兆（供用于扩展 Wi-Fi 客户端）
	Wi-Fi	Wi-Fi 6：双频 2.4G / 5G 802.11ax 2T2R
	PPS IN	-
其他接口	USB2.0	1 路
	USB3.0	3 路
	音频输入 / 输出	1 路 / 1 路
机器人特有功能	一键开机	1 路
	电池开关	2 路
	急停输入	1 路
	急停输出	2 路
性能参数	导航精度 *	±5 mm, ±1°
	行驶速度	⩽2 m/s
	地图面积（单幅）	⩽400000 m^2
功能配置	基础功能	●
	高级运动模型	●
	高级识别功能	○
	高级定位功能	○
	Codesys	-
	多车绕行	●
工作环境参数	环境温湿度范围	温度: 0°C~50°C / 湿度: 10%~90%, 无压缩冷凝
	工作电压	48 V
	功耗	30 W（不含 DO 输出电流）
	IP 等级	IP42
认证	CE	Conform to CE-LVD (EN 61010-1:2010), CE-EMC (EN IEC 61000-6-4:2019, EN IEC 61000-6-2:2019) Standards
	ETL	-
	FCC	-

服务号　视频号

本公司力求本文件内容准确、完整，但其中所载信息及数据可能随时间推移而变更，且可能受实际操作环境、测量方法等多种因素影响。
本公司不对因使用或依赖本文件内容而产生的任何直接或间接损失承担责任，并保留在不另行通知的情况下修订或更新本文件的权利。

电话: 400-762-9969　邮箱: contact@seer-robotics.ai　网址: seer-robotics.ai